

工业AI视觉计数传感器

安装使用说明书



目录

1

系统概述

P3

2

产品外观

P4

3

包装配件

P5

4

安装前准备

P6-21

5

现场安装

P22-23

6

案例

P24-28

- 🎯 讯鹏AI视觉计数传感器有丰富的计数算法库，支持客制化训练，实现**98%**高精度识别
- 💰 内置边缘算力无需外接高算力服务器，**免费**开放通讯协议及API接口
- 📊 可同步电子看板**实时**数据，配套软件支持产线画面监控、动态计数显示、时段统计及录像溯源功能



工厂流水线



仓储物流



禽蛋分拣



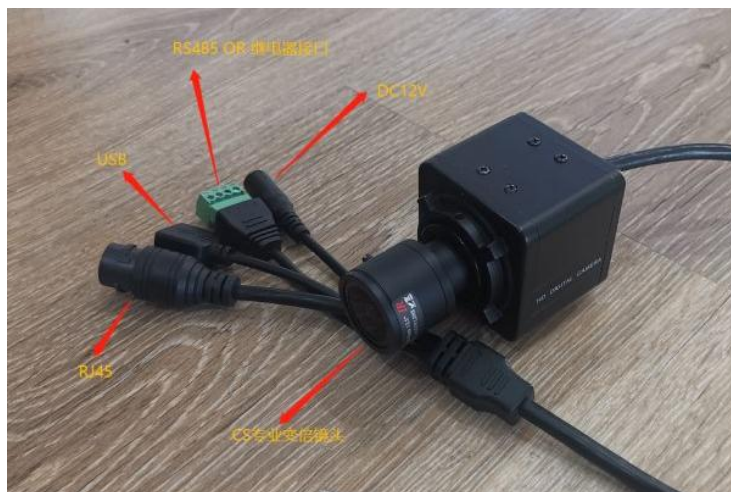
食品包装



枪击, 防水可选配镜头, 支架安装



专业款, 可选配变倍, 高分辨率镜头



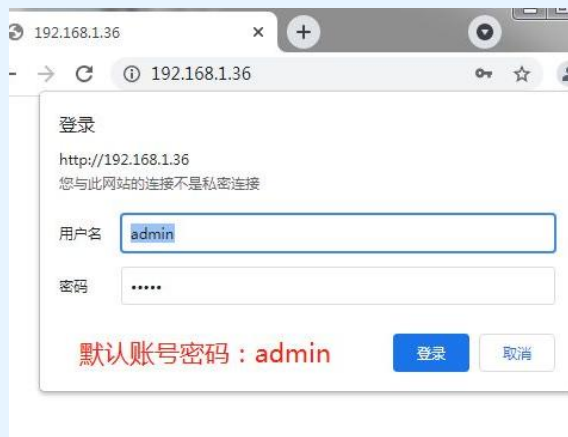


各个产品包装有所不同，以实物为主！！

默认IP 地址： 192.168.1.188 ， 账号密码： admin 也可以接入公司路由器， 动态获取IP地址



- 1、插入网线，接入公司路由器
- 2、接入直流12V监控电源
- 3、启动30S左右，摄像机会发起启动音，并播放获取的IP地址
- 4、同一个网段的电脑或者手机，输入该IP地址，可以进入摄像机的软件
- 5、默认账号密码都是admin



先获取IP 地址，进入软件

如何修改摄像机IP地址

← → ↻ ⚠ 不安全 | 192.168.1.35

物体识别摄像机

软件版本: 人头V2.0 Build-2022031816 序列号: A6B0F5E98F01F98A MAC: 001264ACA498

首页

实时监控

设定

云服务 □

网络设置 □

有线网络

无线网络

音视频设置 □

物体检测 □

物体跟踪 □

系统设置 □

帮助

系统日志

有线网络

自动获取IP: ☐ OFF

IP地址: 192.168.1.35

子网掩码: 255.255.255.0

默认网关: 192.168.1.1

首选DNS: 223.5.5.5

备用DNS:

保存配置 取消

1.建议使用谷歌浏览器访问

2.进入设置界面, 根据工地情况, 设定为固定ip地址

3.保存, 并进入系统设置设备维护菜单, 重启生效。摄像机启动会自动播报设定好的静态ip地址

交换机是不会分配IP地址的哦!

修改摄像机地址后,
设备重启才能生效,
摄像机启动后会自动
语音播报当前的IP地址!

如何修改电脑IP地址

制面板 > 所有控制面板项 > 网络连接 >

高级(N) 工具(T)

备 诊断这个连接 重命名此连接 查看此连接的状态 更改此连接的设置

ork Adapter
t Virtual Ethern...
宽带连接
已断开连接
WAN Miniport (PPPOE)
以太网
xwwljkj 3
Realtek PCIe GBE Fami

- 1.进入电脑网络连接设置
- 2.右击以太网图标
- 3.进入电脑ip地址设置界面

如果电脑和摄像机不是同一个网段，可以先修改电脑IP地址为同一个网段地址，例如192.168.1.100，确保可以访问摄像机

以太网 属性

网络 共享

连接时使用:

Realtek PCIe GBE Family Controller

配置(C)...

此连接使用下列项目(O):

- ☒ Microsoft 网络客户端
- ☒ Microsoft 网络的文件和打印机共享
- ☒ QoS 数据包计划程序
- ☒ Internet 协议版本 4 (TCP/IPv4)
- ☐ Microsoft 网络适配器多路传送器协议
- ☒ Microsoft LLDP 协议驱动程序
- ☒ Internet 协议版本 6 (TCP/IPv6)
- ☒ 链路层拓扑发现响应程序

安装(N)...

卸载(U)

属性(R)

描述

传输控制协议/Internet 协议。该协议是默认的广域网协议，用于在不同的相互连接的网络上通信。

Internet 协议版本 4 (TCP/IPv4) 属性

常规

如果网络支持此功能，则可以获取自动指派的 IP 设置。否则，你需要从网络系统管理员处获得适当的 IP 设置。

临时修改电脑IP和网关地址，确保可以访问摄像机。

☐ 自动获得 IP 地址(O)

☒ 使用下面的 IP 地址(S):

IP 地址(I):

192 . 168 . 1 . 100

子网掩码(U):

255 . 255 . 255 . 0

默认网关(D):

192 . 168 . 1 . 1

☐ 自动获得 DNS 服务器地址(B)

☒ 使用下面的 DNS 服务器地址(E):

首选 DNS 服务器(P):

192 . 168 . 1 . 1

备用 DNS 服务器(A):

223 . 5 . 5 . 5

电脑和摄像机必须同一个网段才可以访问

检查软件版本号，设备状态，固件升级



固件升级过程中，切勿断网断电！！推荐谷歌浏览器

设定有效识别区域



- 视频左上角动态显示蓝色识别区域框里面目标密度
- 编辑蓝色识别区域框，设定到指定区域，并保存生效
- 识别框颜色说明（部分）：
 - 红色：有效目标
 - 白色：相似度不够（低于设定的阈值）
 - 白色：无效（区域外）

设定计数拌线

物体识别摄像机

软件版本: 人头V2.0 Build-2022070416 序列号: A6B0F5E98F01F98A MAC: 00B0F5E98F01

实时监控

2025年5月21日 15:03:43

区间: 43

进入: 32566

出去: 12

设定计数拌线

保存检测区域 重置矩形规则 重置鱼眼一 重置鱼眼二 显隐客流设置 保存客流分界

保存划界

时间	人数
20时	898
16时	10671
12时	9346
8时	4190
4时	2268
0时	5163

- 先点击下侧的“显隐客流设置”，显示矩形框
- 编辑，拖曳矩形框，设定到指定区域，并保存生效
- 矩形框为竖立时候，绿色越界线是上下方向
- 矩形框为横的时候，绿色越界线是左右方向
- 右侧的为当日进入的客流分布图表，显示每小时进入的人数
- 左上角第二排显示的是当日进入总数
- 左上角第三排显示的是当日出去总数

设定计数拌线方向和数量

The screenshot shows the '越界计数' (Boundary Counting) configuration page. The left sidebar contains navigation options: 首页, 实时监控, 流量统计, 查看录像, 设定, 云服务, 网络设置, 音视频设置, 物体检测, 物体跟踪, 跟踪参数, 越界计数 (highlighted), and 活动监测. The main configuration area includes the following settings:

- 越界模式: 双线模式-拥挤场景
- 定义出入口方向: 出←左, 右→入
- 显示进场的时间分布图: ON
- 定时上传区间数与越界数: OFF
- 数据格式: 正文以JSON格式...
- 上报HTTP地址: (empty field)
- 上报间隔(秒): 2秒 (slider range 2 to 61)
- UDP实时发送越界数据: OFF
- UDP服务端地址: (empty field)
- 上传短视频(定制项): OFF

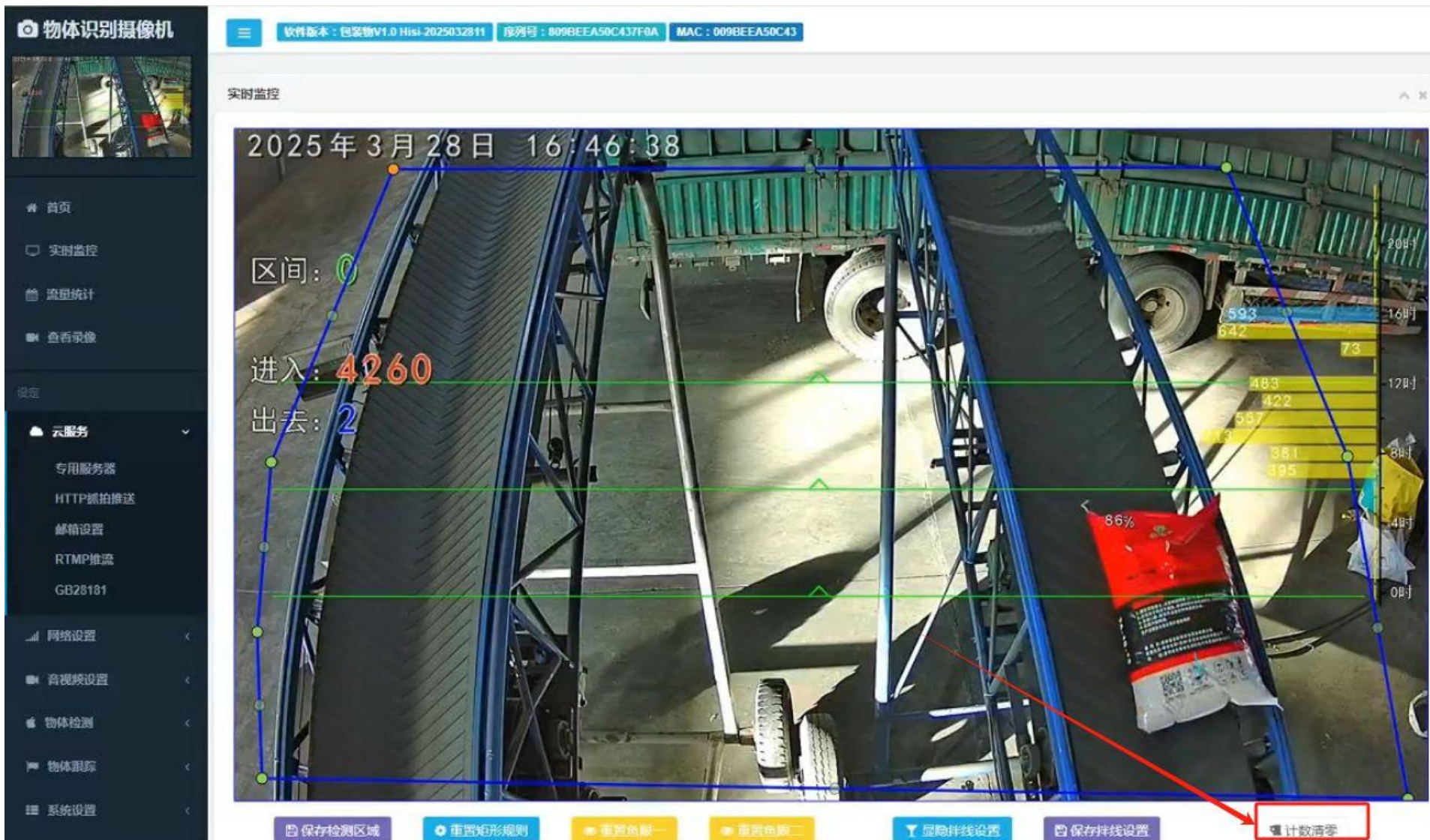
Red arrows point to the '定义出入口方向' dropdown and the '上报间隔(秒)' slider, with the following annotations:

- 设定计数拌线数量
1.正常模式
2.目标拥挤模式
3.目标极度拥挤模式
- 设定目标进出方向

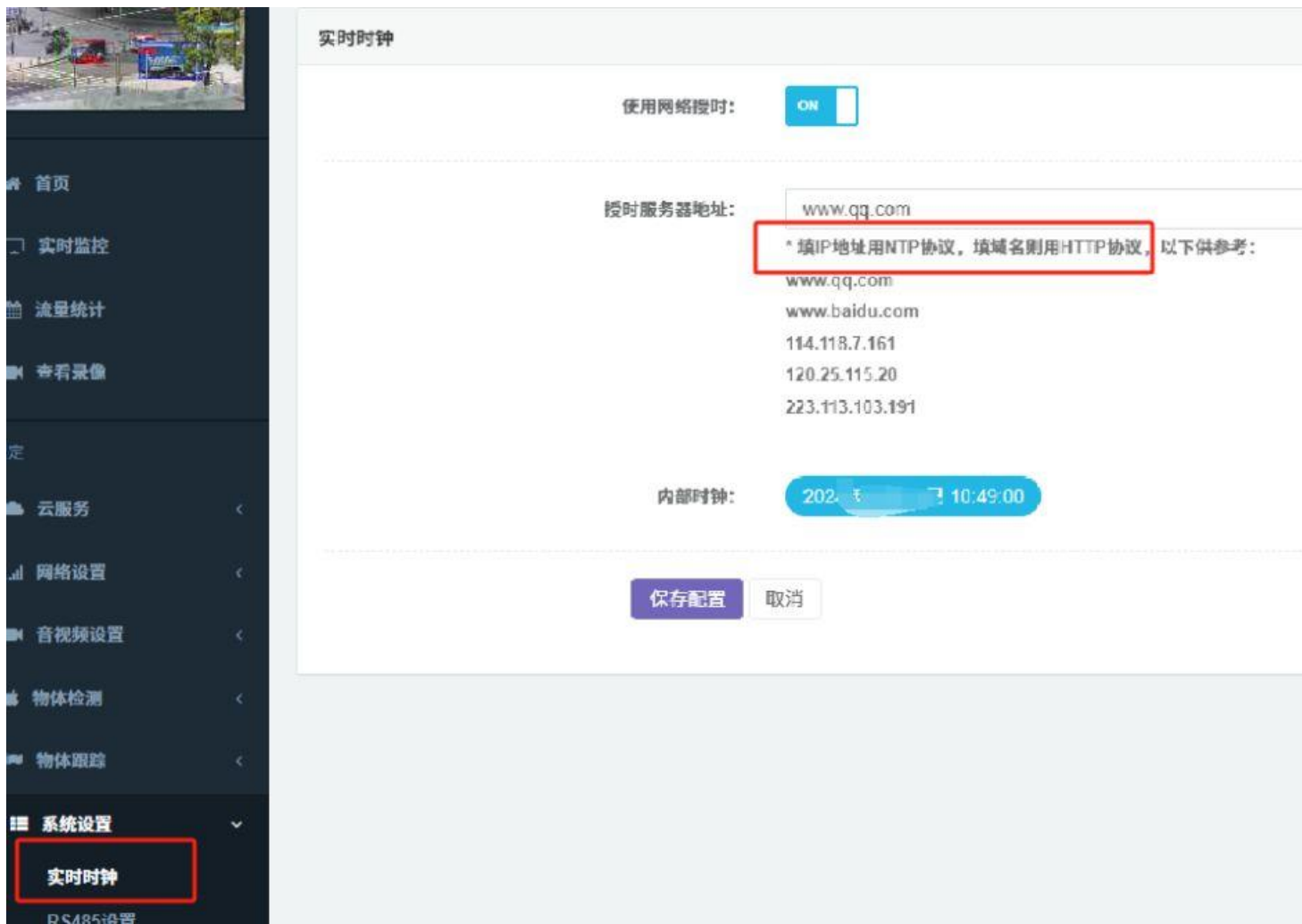
* 仅支持大内存设备, 会占用一定硬件资源

- 目标识别并被跟踪后, 轨迹和拌线交叉计数一次
- 跟踪目标多次触发拌线不重复计数
- 目标如果徘徊, 重复进出, 之前计数将扣除 (不多计数)

计数清零



时钟校时

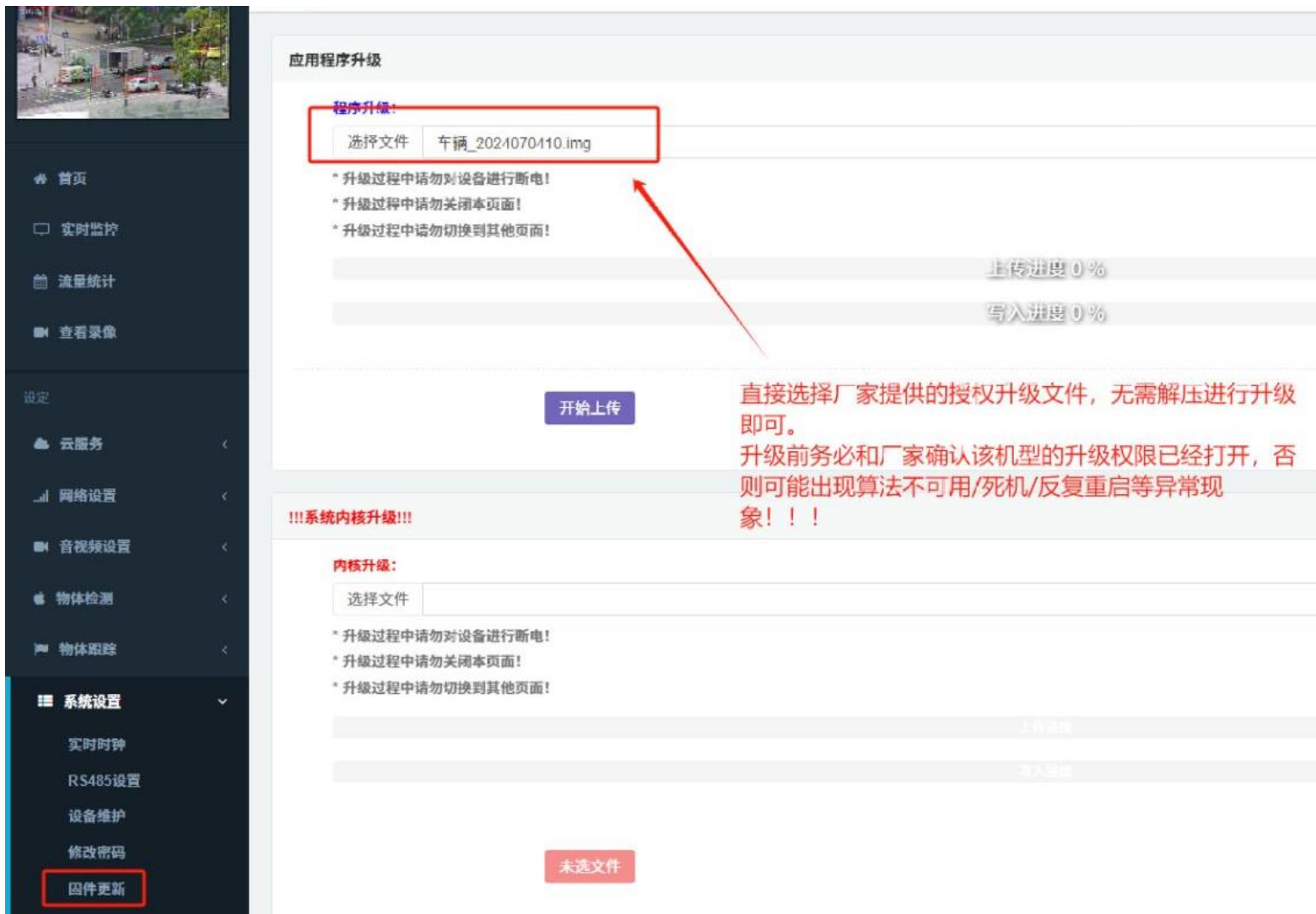


摄像机可以通过以下几个手段校时：

1. 通过外网自动校时
2. 通过RS485 协议口校时
3. 通过内网NTP 服务的设备（电脑）校时
4. 通过NVR 硬盘录像机或者路由器校时

**重要：摄像机必须正确校时，才能输出正确报表，
请注意视频画面上显示 的实时时间。如果校时失败，
摄像机默认日期为1970 年**

固件升级/ 算法升级



应用程序升级

程序升级:

选择文件 车辆_2024070410.img

* 升级过程中请勿对设备进行断电!

* 升级过程中请勿关闭本页面!

* 升级过程中请勿切换到其他页面!

上传进度 0 %

写入进度 0 %

开始上传

!!!系统内核升级!!!

内核升级:

选择文件

* 升级过程中请勿对设备进行断电!

* 升级过程中请勿关闭本页面!

* 升级过程中请勿切换到其他页面!

上传进度

写入进度

未选文件

直接选择厂家提供的授权升级文件，无需解压进行升级即可。
升级前務必和厂家确认该机型的升级权限已经打开，否则可能出现算法不可用/死机/反复重启等异常现象!!!

重要：摄像机必须授权后才可以升级。否则可能出现异常情况不能正常使用!!!

设置参数快速备份/ 导入



AI 摄像机对算法场景，应用逻辑较为复杂，设定参数多，可以预先设定多个参数表格！

重要：可以通过快速导入参数表，实现对摄像机的快速设定！

视频上设定自己的LOGO

物体识别摄像机

首页
实时监控
流量统计
查看录像

设定
云服务
网络设置
音视频设置
视频参数
音频参数
LOGO

软件版本: 车辆V1.0 HiSi-2024080215 序列号: 238EB7E68AE9F0F1 MAC: 008EB7E68AE9

LOGO 监控界面LOGO

显示监控界面标题: ☒

监控界面标题: 加油站门前路车流量

标题文本颜色: #ffffff

标题背景颜色: #ff0000

标题字体大小: 特大

保存配置 取消

可以设定视频OSD显示内容, 大小, 颜色

摄像机

实时监控

加油站门前路车流量

滞留: 2

进入: 179

出去: 119

设定报警阈值，RS485通讯协议/ 继电器输出逻辑



设定报警音频，播报延时

物体识别摄像机

软件版本: 车辆V1.0 Build-2025042812 序列号: Z38EB7E68AE9F0F1 MAC: 008EB7E68AE9

系统语音类型: 中文男声

越界进入提示音: 停用

越界离开提示音: 停用

开机问候语: [停用] 示例

特定物体数量过多提示音: [停用] 示例

特定物体数量过少提示音: [停用] 示例

特定物体存在报警音: [停用] 示例

特定物体首次滞留报警音: [停用] 示例

不戴安全帽报警音: [停用] 示例

电动车报警音: [停用] 示例

吸烟报警音: [停用] 示例

烟火报警音: [停用] 示例

玩手机报警音: [停用] 示例

疲劳驾驶报警音: [停用] 示例

不穿反光衣报警音: [停用] 示例

物体识别摄像机

软件版本: 人头V2.0 Build-2022031816 序列号: 46FF931C881653A5 MAC: 001251C4CEA9

延时参数

开门/电平信号持续时间: 1秒 10秒 60秒

设定继电器报警动作持续时间

超员提示音间隔时间: 5秒 20秒 35秒 50秒 65秒

少人提示音间隔时间: 5秒 10秒 20秒 35秒 50秒 65秒

可以不戴安全帽警告音间隔时间: 5秒 9秒 20秒 35秒 50秒 65秒

可以灵活设定各种音频播报频率，避免扰民！

保存配置 取消

API 协议接口/ 二次开发/ 算法模型定制

← → ↻ ⚠ 不安全 | 192.168.1.73

📷 物体识别摄像机

☰ 软件版本: 人头V2.0 Build-2022070416 序列号: A6B0F5E98F01F98A MAC: 00B0F5E98F01

越界计数设置

定义入口: 往右 ← 定义进入方向

定义出口: 往左 ← 定义出口方向

显示进场的时间分布图: ☒ ON ← 选择是否显示报表

定时上传报表: ☐ OFF ← 是否启用API

上报HTTP地址: ← 客流http post 地址

上报间隔(分钟): 0 分钟 5 分钟 59 分钟

HTTP POST间隔

上传短视频(定制项): ☐ OFF ← 是否启动短视频推送
* 仅支持大内存设备, 会占用一定硬件资源

上报视频HTTP地址: ← 短视频推送地址

计数清零: ☐ OFF

保存配置 取消

- 对接服务器平台, 需要启动API选项入正确的服务器URL地址
- 涉及到API协议对接/第三方服务器平台对接/协议定制开发, 请联系方案厂家
- 涉及到算法模型定制, 应用逻辑定制, 请联系方案厂家

设定ONVIF 协议，接入硬盘录像机

物体识别摄像机

软件版本: 人头V2.0 Build-2022031816 序列号: 46FF931C881653A5 MAC: 001251C4CEA9

视频参数

显示检测区域: ☒ ON

显示时间分布图: ☒ ON

补光灯常亮: ☐ OFF

内置IRCUT反相输出: ☐ OFF

红外滤光片: 自动模式

视频监控输出格式: ONVIF + RTMP + H264

H26x最大码流: (默认2048 Kbps)

抓拍图片压缩质量: (默认80)

保存配置 取消

设定红外滤光片动作类型: 自动模式下, 现场光线不足, 自动进入红外夜视模式, 补光灯开

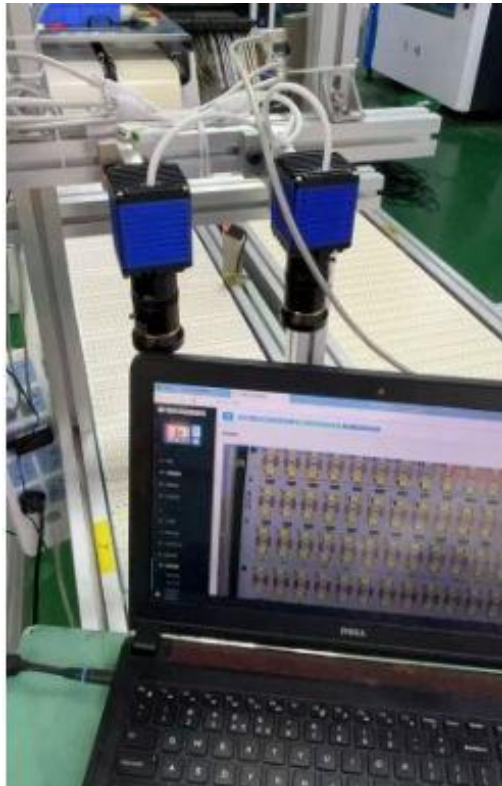
修改格式需重启后才生效

设定接入硬盘录像机的视频流格式。RTMP为直播推流模式。

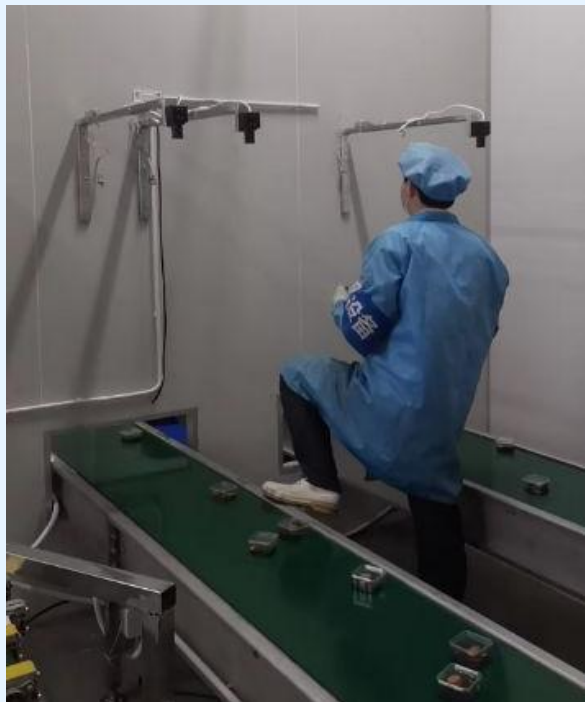
硬盘录像机在同一个网段可以自动搜索到摄像机, 如果看不到视频, 可以切换下视频输出格式 (需设备重启才生效!)



安装支架固定摄像机



接好电源线，网线，485 通讯线，报警控制线



报警控制线，如果用来直接控制电梯，需要专业人士指导！

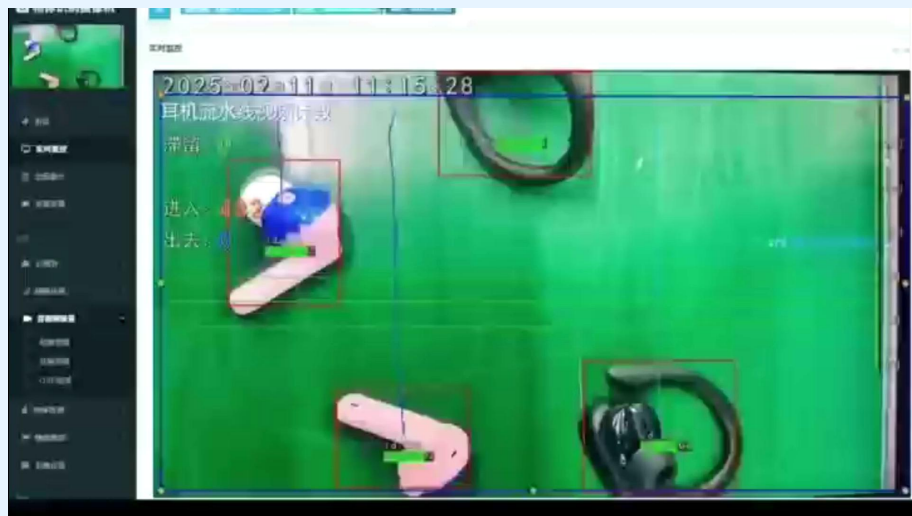
AI 摄像机安装高度，角度，距离



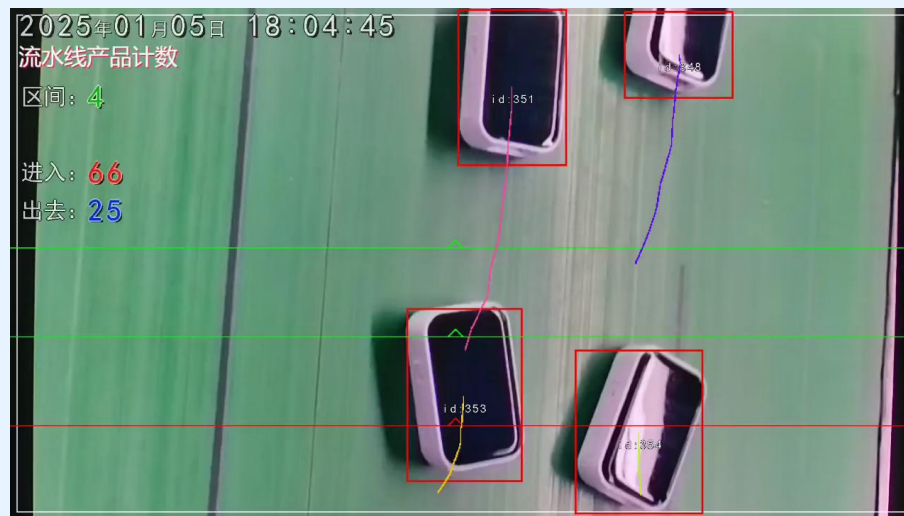
- 最佳角度：传送带上方2米，斜下方拍摄，传送带位于视频中央
- 如果传送带识别禽蛋过大或者过小，需要调整摄像机的高度，或者镜头焦距：专业款的机型需要调整镜头的焦距，以获得最佳的识别效果



- 最佳角度：传送带上方2米，斜下方拍摄，传送带位于视频中央
- 如果传送带识别目标过大或者过小，需要调整摄像机的高度，或者镜头焦距：专业款的机型需要调整镜头的焦距，以获得最佳的识别效果



耳机



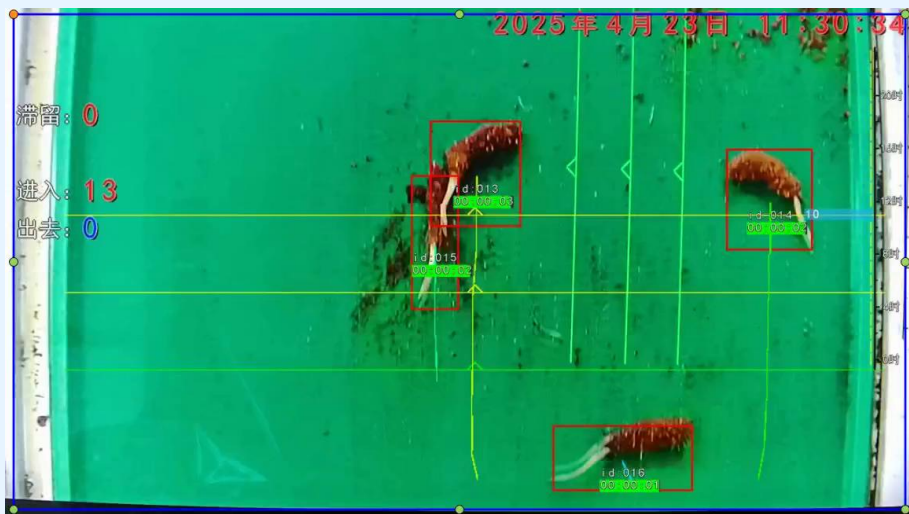
移动电源



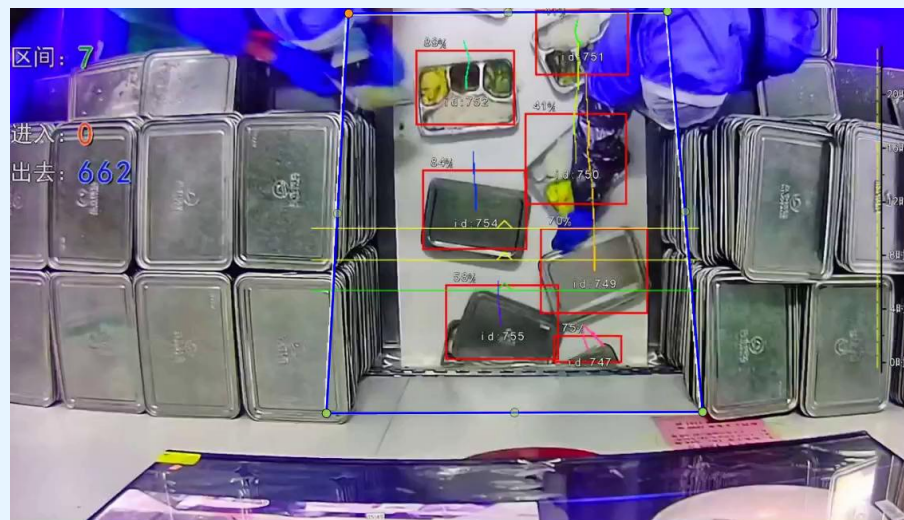
电子烟



LED贴片



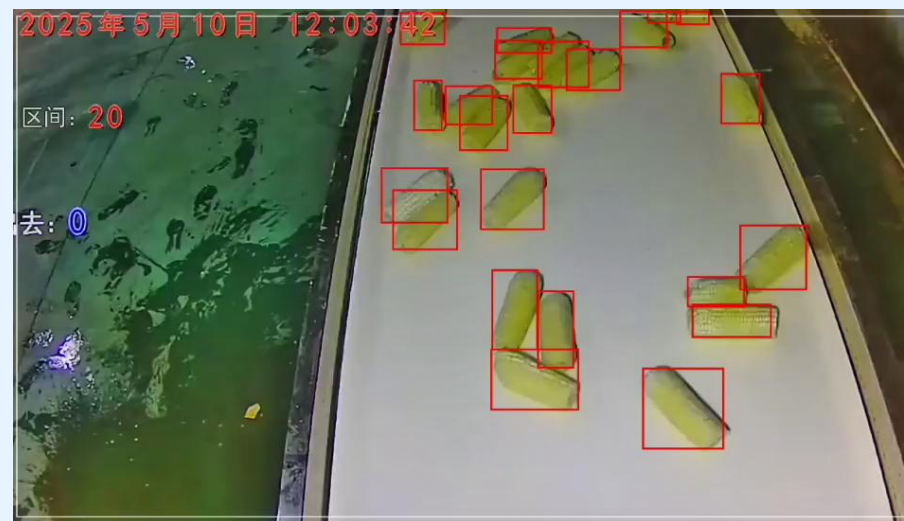
菌类



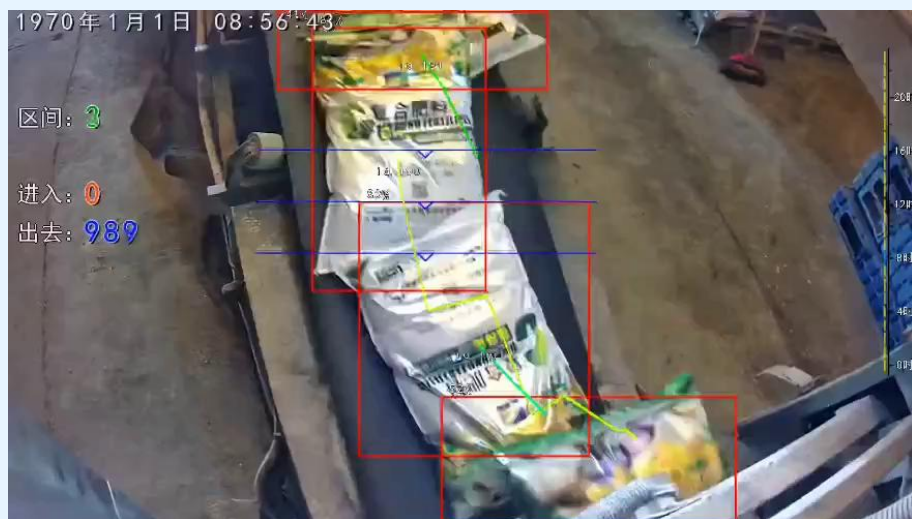
营养餐



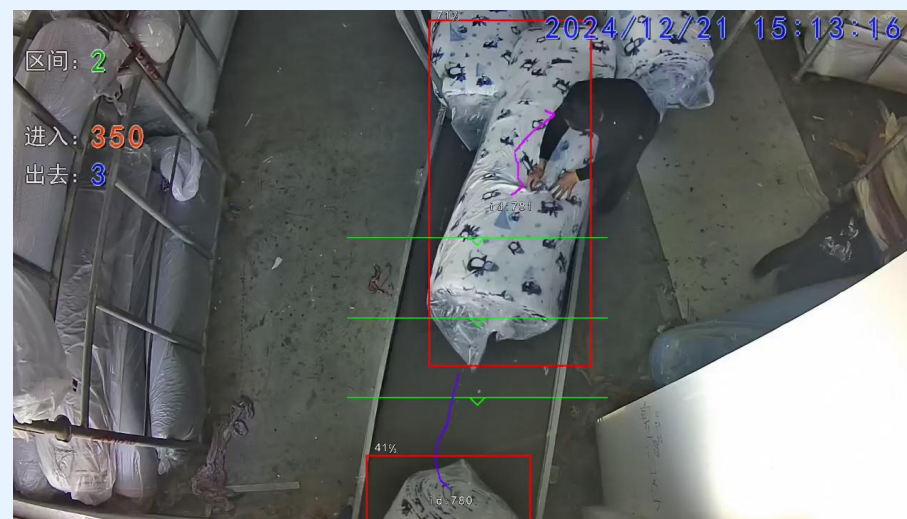
盒饭类



玉米



包装袋



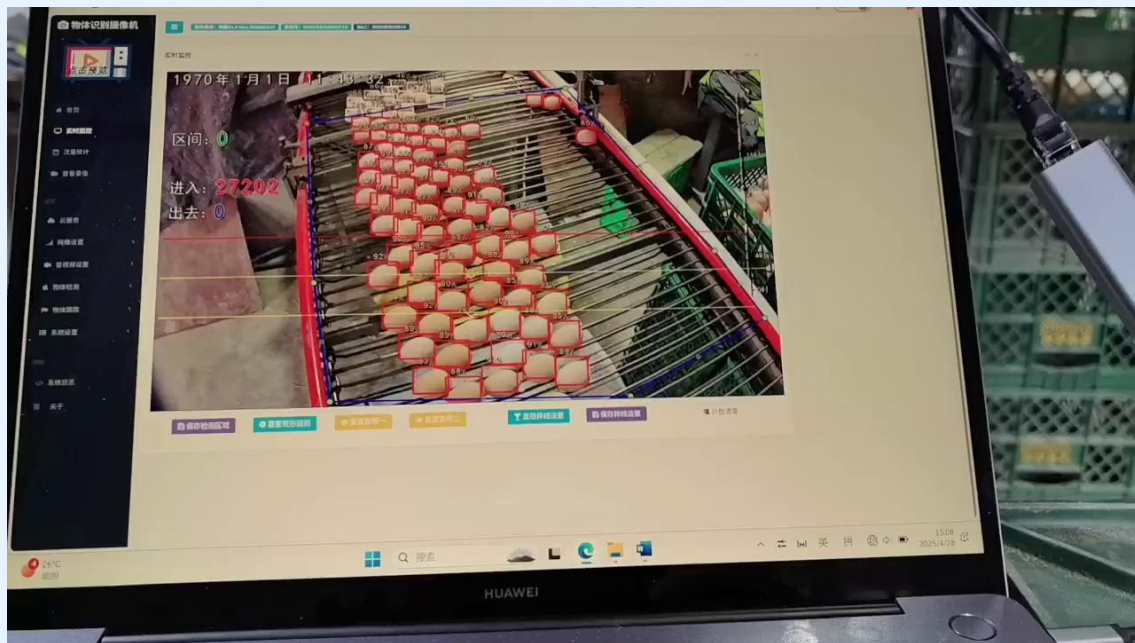
纺织类



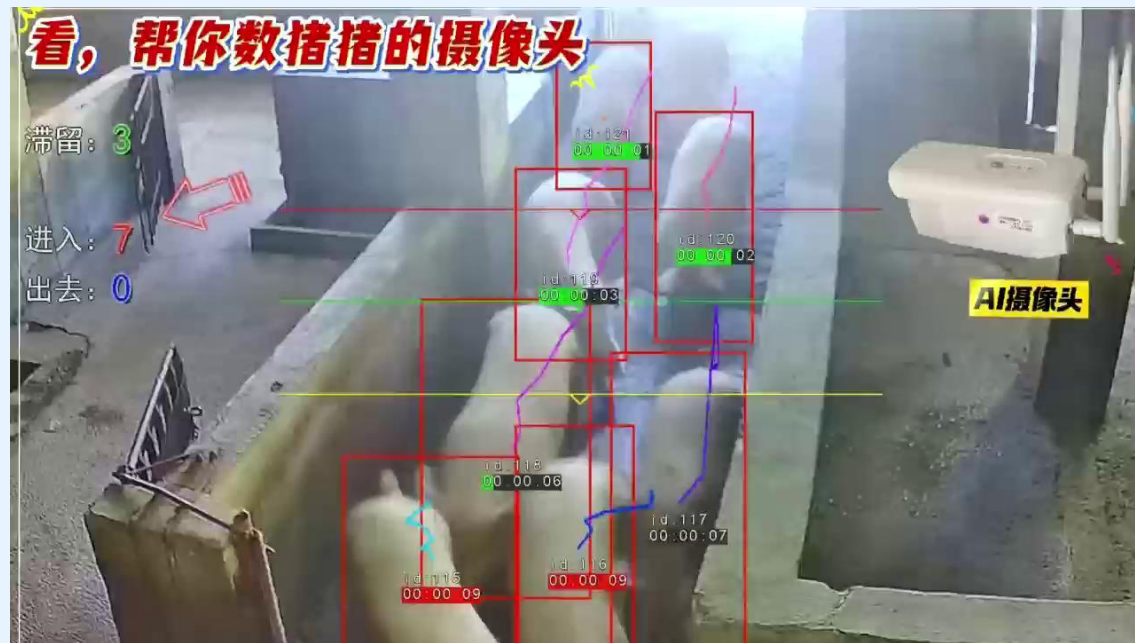
扛包扛布



杂货类



禽蛋



生猪



小汽车



泥头车